

汎用3Dビジョンシステム

# 2Dカメラでは難しかった立体文字を 3Dカメラで確実に捕捉できます



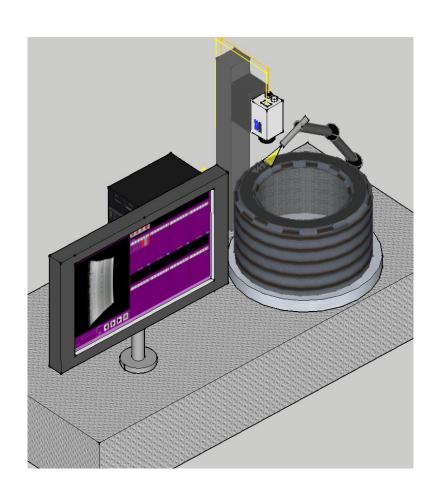
2Dカメラでの撮像 照明によって見えたり 見えなかったりする。



3Dカメラで撮像した結果 を3Dモデル表示。 詳細まで写っている。

# システム例

## 回転しているタイヤの表面の文字の読取



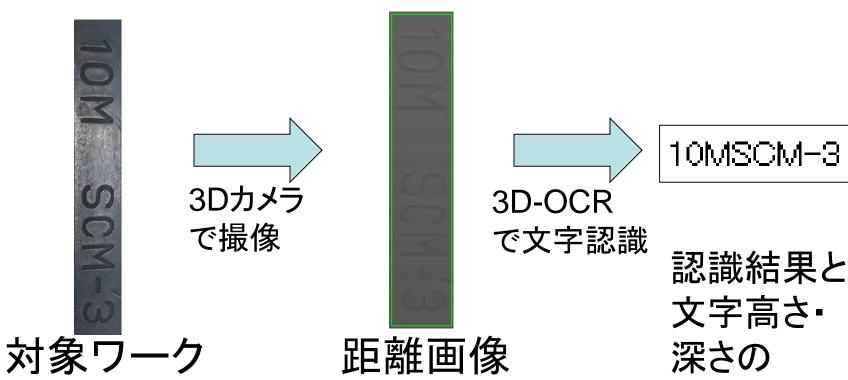
# 3D-OCRメイン画面



# 特長

- ・ 刻印文字などの凹凸を読み取って文字認識 同時に高精度の文字の高さ・深さ計測
- ステップに沿って設定することで設定完了
- OCR辞書への簡単文字登録(日本語対応)
- 各種閾値の直感的な設定
- 設定調整中にOCR/マッチング確認のテスト可能
- 読取結果をネットワーク(Ethernet/RS232C)で送信

●刻印文字などの凹凸を読み取って文字認識 同時に高精度な文字の高さ・深さ計測



※高い箇所が白くなり、 低い箇所が暗くなる

計測結果

●ステップに沿って設定することで検査準備完了

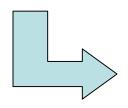


- ①辞書作成(辞書未作成時のみ実行)
- ②マッチングモデル設定(位置決めが必要な場合のみ実行)
- ③文字抽出(読取る文字領域を設定)
- **41~3の設定でOCRテスト実行**
- ※各ステップ内では項番順に設定する

●OCR辞書への簡単文字登録(日本語対応)



文字切出し

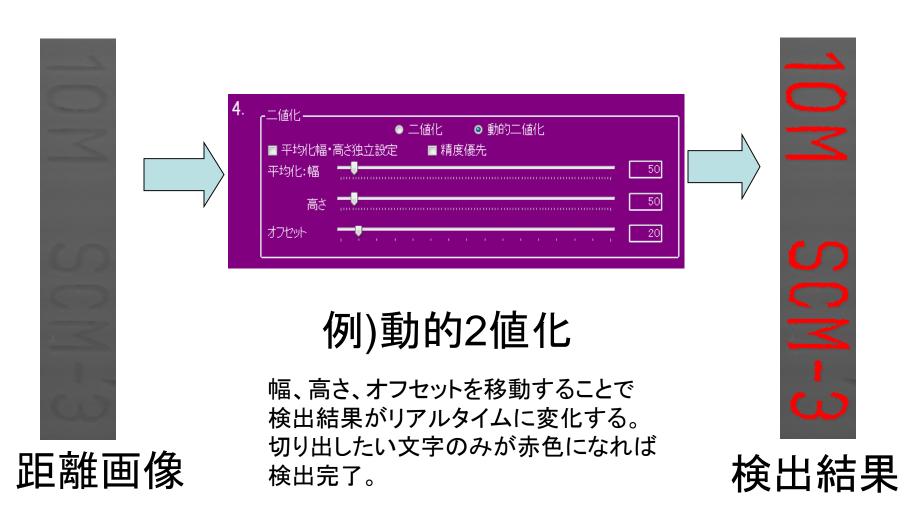


- •辞書作成、追加、表示、削除
- 日本語の登録可能



文字登録画面

●各種閾値の直感的な設定

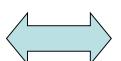


●設定調整中に OCR/マッチングの確認のテスト可能

Step 1 辞書作成

> Step 3 マッチング

Step 2 文字抽出



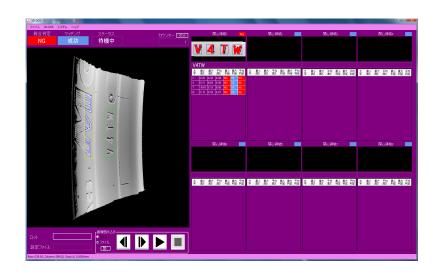
Step 4 OCR設定

(OCRテスト画面)



OCRテスト画面で確認テストを行った結果、 判定文字が正しくない場合は左画面で 調整を見直し、再度確認テストを行う。 判定文字が正しく認識されるまで繰り返す。

●読取結果を ネットワーク(Ethernet/RS232C) で送信



Ethernet RS232C





PLC等

# システムの構成

#### (基本構成)

- 3D-OCRパッケージソフト
- RangerE50(3Dカメラ)

#### (下記は別途購入が必要です)

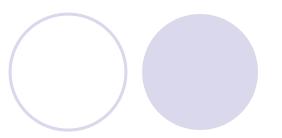
- レーザー(撮像対象により選定)
- レンズ(撮像対象により選定)
- PC+モニター(運用形態、処理内容により選定)
- 3Dカメラ調整(と3D-OCR設定)(実施場所と内容により見積り)
- 3Dカメラのカメラファイル作成(実施場所と内容により見積り)
- 操作トレーニング(実施場所と内容により見積り)

#### (有料サポート)

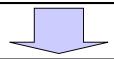
電話/出張

検査装置/ソフトのオプション機能追加 別途御見積り

# 導入~運用までの流れ

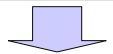




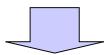


メーカーによる3Dカメラのカメラファイル作成

メーカーによるカメラ調整(と3D-OCR設定)

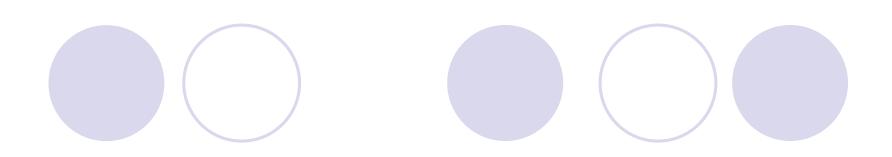


メーカーによる操作トレーニング



試験運用|





## | テクニカルシステム株式会社

〒160-0022

東京都新宿区新宿2-12-16 セントフォービル 8階

TEL: 03-5312-2381

FAX: 03-5312-2382

http://www.tscn.co.jp/